

Диракова δ функција

δ функцијом се назива таква функција $\delta(x - x_0)$, која је свуда једнака нули, осим у тачки $x = x_0$, у којој тежи бесконачности, али тако да је интеграл те функције на произвољном интервалу, који садржи тачку x_0 , једнак јединици:

$$\delta(x - x_0) = \begin{cases} 0, & x \neq x_0, \\ \infty, & x = x_0, \end{cases} \quad (1)$$

$$\int_a^b \delta(x - x_0) dx = 1 \text{ ако је } a < x_0 < b. \quad (2)$$

Најважнија својства δ функције изражавају се једнакостима:

$$\int_a^b f(x) \delta(x - x_0) dx = \begin{cases} f(x_0), & \text{ако је } a < x_0 < b, \\ 0, & \text{ако је } x_0 < a \text{ или } b < x_0, \end{cases} \quad (3)$$

$$f(x) \delta(x - x_0) = f(x_0) \delta(x - x_0), \quad (4)$$

$$\int_a^b \delta(x - x_1) \delta(x - x_2) dx = \delta(x_1 - x_2) \text{ ако је } a < x_1 < b \text{ или } a < x_2 < b, \quad (5)$$

$$\delta(-x) = \delta(x), \quad (6)$$

$$x \delta(x) = 0, \quad (7)$$

$$|x| \delta(x^2 - \epsilon) = \delta(x) \text{ када } \epsilon \rightarrow +0, \quad (8)$$

$$\delta(ax) = \frac{1}{|a|} \delta(x), \quad (9)$$

$$\delta(f(x)) = \sum_{n=1}^N \frac{1}{|f'(x_n)|} \delta(x - x_n), \quad (10)$$

$$\delta(x^2 - a^2) = \frac{1}{2|a|} (\delta(x - a) + \delta(x + a)). \quad (11)$$

У формулама (3) и (4) функција $f(x)$ је непрекидна. Наведене једнакости треба схватити у смислу су интегрални леве и десне стране исте једнакости једнаки. У формули (10) x_n ($n = 1, \dots, N$) су прости корени једначине $f(x) = 0$, који при том нису стационарне тачке диференцијабилне функције $f(x)$. Пошто је δ функција парна функција, из релација (2) и (3), при $a = -b < 0$ и $x_0 = 0$, следе једнакости:

$$\int_0^b \delta(x) dx = \frac{1}{2}, \quad (12)$$

$$\int_0^b f(x) \delta(x) dx = \frac{1}{2} f(0). \quad (13)$$

Интегрални који садрже извод δ функције израчунавају се парцијалном интеграцијом:

$$\int_a^b f(x) \frac{d}{dx} \delta(x - x_0) dx = - \int_a^b f'(x) \delta(x - x_0) dx = - \left(\frac{df(x)}{dx} \right)_{x=x_0}, \quad (14)$$

где је $a < x_0 < b$. Важан случај ове формуле записује се понекад као:

$$x \frac{d}{dx} \delta(x) = -\delta(x). \quad (15)$$

δ функција се може добити и диференцирањем функције:

$$\eta(x - x_0) = \begin{cases} 1, & x > x_0, \\ 0 & x < x_0, \end{cases} \quad (16)$$

као:

$$\delta(x - x_0) = \frac{d}{dx}\eta(x - x_0). \quad (17)$$

Постоји више аналитичких репрезентација δ функције. Неке од најчешће коришћених су:

$$\delta(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{ikx} dk = \frac{1}{\pi} \lim_{L \rightarrow \infty} \frac{\sin Lx}{L}, \quad (18)$$

$$\delta(x) = \frac{1}{\pi} \lim_{L \rightarrow \infty} \frac{\sin^2 Lx}{Lx^2}, \quad (19)$$

$$\delta(x) = \frac{1}{\pi} \lim_{\gamma \rightarrow 0} \frac{\gamma}{\gamma^2 + x^2}, \quad (20)$$

$$\delta(x) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \lim_{\mu \rightarrow \infty} \mu e^{-\mu^2 x^2}. \quad (21)$$

Ако δ функција у облику (18)-(21) стоји под знаком интеграла, онда се прво врши интеграција, па затим гранични процес.

Тродимензионална δ функција одређена је релацијом:

$$\delta(\vec{r} - \vec{r}_0) = \delta(x - x_0)\delta(y - y_0)\delta(z - z_0). \quad (22)$$

Њено основно својство је изражено једначином:

$$\int_V f(\vec{r})\delta(\vec{r} - \vec{r}_0)dV = f(\vec{r}_0), \quad (23)$$

при чему се тачка са радијус вектором \vec{r}_0 налази у области V , а $f(\vec{r})$ је непрекидна функција дефинисана у тој области. Ако се поменута тачка налази ван области V , онда је интеграл у (23) једнак нули. Некада је корисно тродимензионалну δ функцију представити и као троструки интеграл у бесконачном \vec{k} простору:

$$\delta(\vec{r} - \vec{r}_0) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int e^{i\vec{k}(\vec{r}-\vec{r}_0)} d\vec{k}. \quad (24)$$

Тродимензионална δ функција задовољава релацију:

$$\Delta \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = \nabla^2 \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = -4\pi\delta(\vec{r} - \vec{r}'). \quad (25)$$

У произвољним ортогоналним криволинијским координатама (ξ, η, ζ) тродимензионална δ функција се записује као:

$$\delta(\vec{r} - \vec{r}_0) = \frac{1}{|J|} \delta(\xi - \xi_0)\delta(\eta - \eta_0)\delta(\zeta - \zeta_0), \quad (26)$$

где је $\vec{r} = (\xi, \eta, \zeta)$, $\vec{r}_0 = (\xi_0, \eta_0, \zeta_0)$, а $|J| = \left| \frac{\partial(x,y,z)}{\partial(\xi,\eta,\zeta)} \right|$ јакобијан одговарајуће трансформације.